



토크센서 조건표 2 (Torque sensor overview)

회전.접촉식 (RSL-Series) – Rotary Slipping Torque Sensor –

형상 그림	모델 번호 Model No.	측정 범위(Nm) Measuring range	정확도(%) Accuracy	출력신호(기본) Output signal	샤프트 형태 Shaft type	속도.각도 (선택)	회전속도 Max. rpm *		적용분야
							기본	선택	
	RSL-100	1 – 2 5 -- 5,000	0.1	0.5 mV 2mV	Square shafts	-	2000		범용 모든분야 측정.공정.시험
	RSL-200	1 – 2 5 -- 500	0.1	0.5mV 2mV	Round shafts	-	2000		토크렌치, 나사체결시스템 공정.시험등
	RSL-110	1 – 2 5 -- 5,000	0.1	0.5mV/TTL 2mV /TTL	Square shafts	내장형	2000		토크렌치, 나사체결시스템 공정.시험등
	RSL-210	1 -- 500	0.1	2mV/TTL 속도.각도내장	Round shafts	내장형	2000		범용측정.공정 분야
	RSL-300 RSL-310	2 -- 20	0.1	2mV/ 각도.속도내장	Hexagonal inner- outer	- 내장형	2000		스크류체결.볼트. 너트검사.공정. 시험등

* 최대 rpm 은 짧은 시간동안 1.5 배정도 초과허용되나 가능한 정격속도에서 사용하기가 권장됨.